

**Mottó: Amikor nekilátsz, hogy tegyél valamit,
valami másnak először késznek kell lennie.
Murphy**

**Puskin,
egy bank minősítési rendszere és
Meszéna György professzor úr**

Meszéna György professzor születésnapjára: 2011. április 05.

Armai Zsolt
ERSTE 
Nálunk Ön az első.

Miért éppen Puskin?

Andrey (Andrei) Andreyevich Markov



1906

Я к вам пишу – чего же боле?
Что я могу ещё сказать?

Puskin: Anyegin (1833)

**„Én írok levelet magának-
Kell több? Nem mond ez eleget?”**

Áprily Lajos

Miért fontos egy minősítési rendszer?

Tulajdonosi nézet:

$$\text{RAROC} = \frac{(1-\tau) \times (I_c - I_d - OC - EL - k \times EC)}{EC}$$

$$EL = PD \times LGD \times EAD$$

$$EC = f(PD, LGD, EAD)$$

Szabályozói nézet:

$$RC = 0.08 \times RWA = g(PD, LGD, EAD)$$

Szabályozó
RC



Tulajdonos
EC



Kockázatkezelés



Minősítési
rendszer
PD

Alapvető követelmények

Minden részletre kiterjedő legyen

A teljesség követelménye

Összetettség

A mulasztási valószínűség : PD

Monotonitás

Osztályozás finomsága

Megbízhatóság

Utólagos tesztelés

Információs hatékonyság

Felülvizsgálat, fejlesztés

Adatkezelés

Szervezeti beágyazottság (felépítés)

Belső kontroll

Külső kontroll

Leképezésként való értelmezés

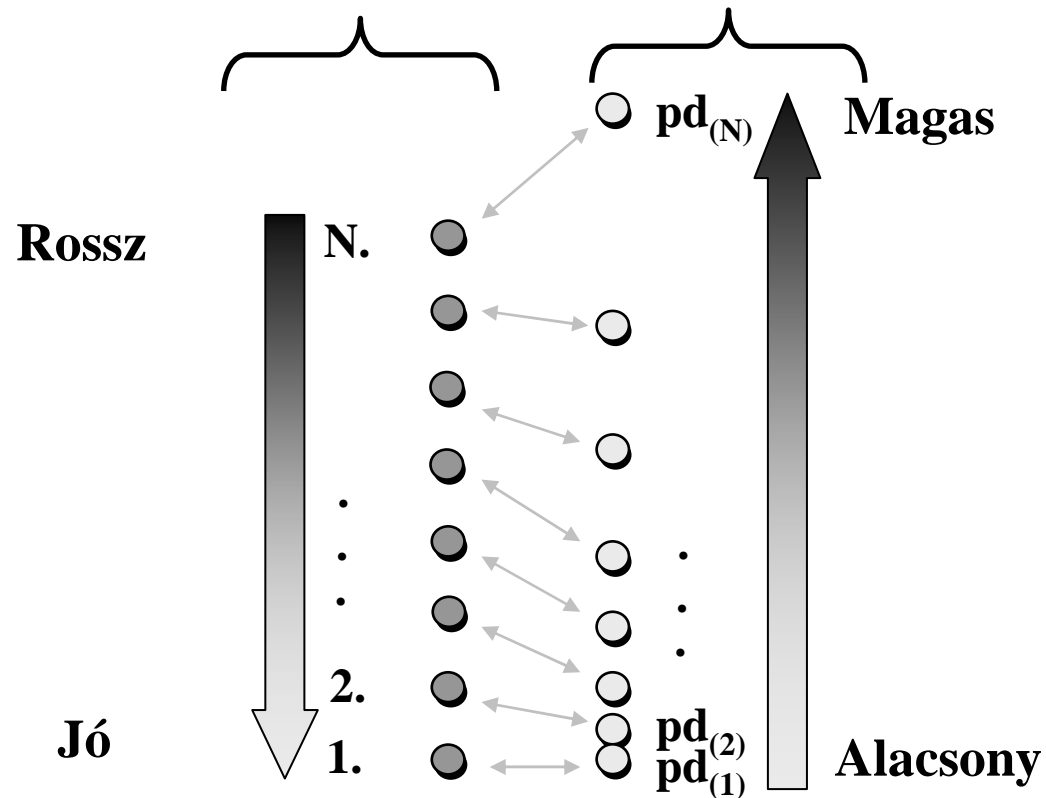
Minősítési rendszer

Egy minősítés
megfelelőségének ellenőrzése

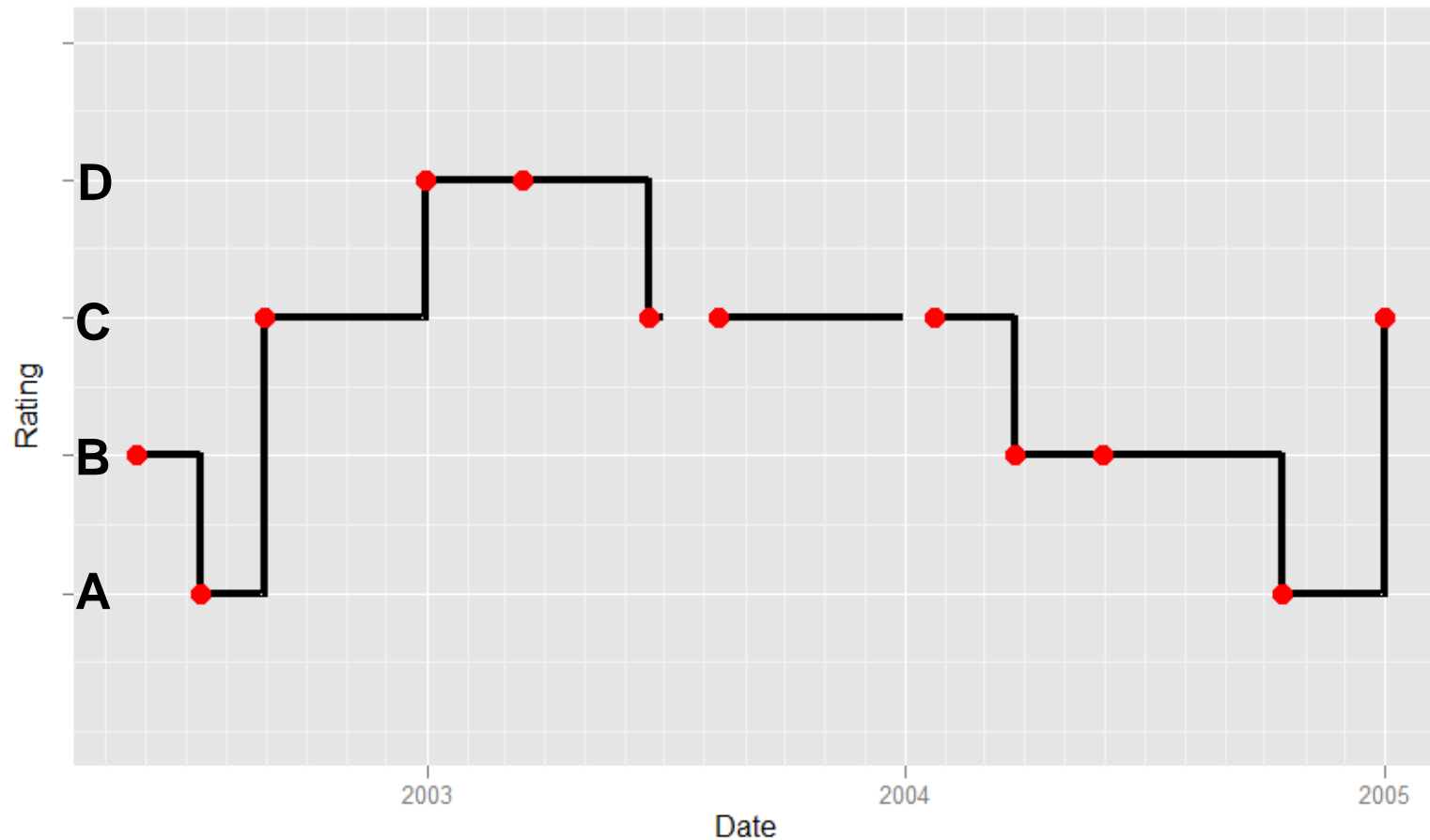
Ösztönzési problémák

Minősítési rendszer, mint leképezés

Pontszám - Relatív skála PD - abszolút skála



Egy ügyfelek minősítésének történelme



Markov folyamatok osztályozása

**Szemi Markov időben
inhomogén folyamatok**

**Markov időben
inhomogén folyamatok
(„Aalen-Johansen”)**

**Markov időben
homogén folyamatok
(„Lando-Skodelberg”)**

Átmenetvalószínűség-mátrix

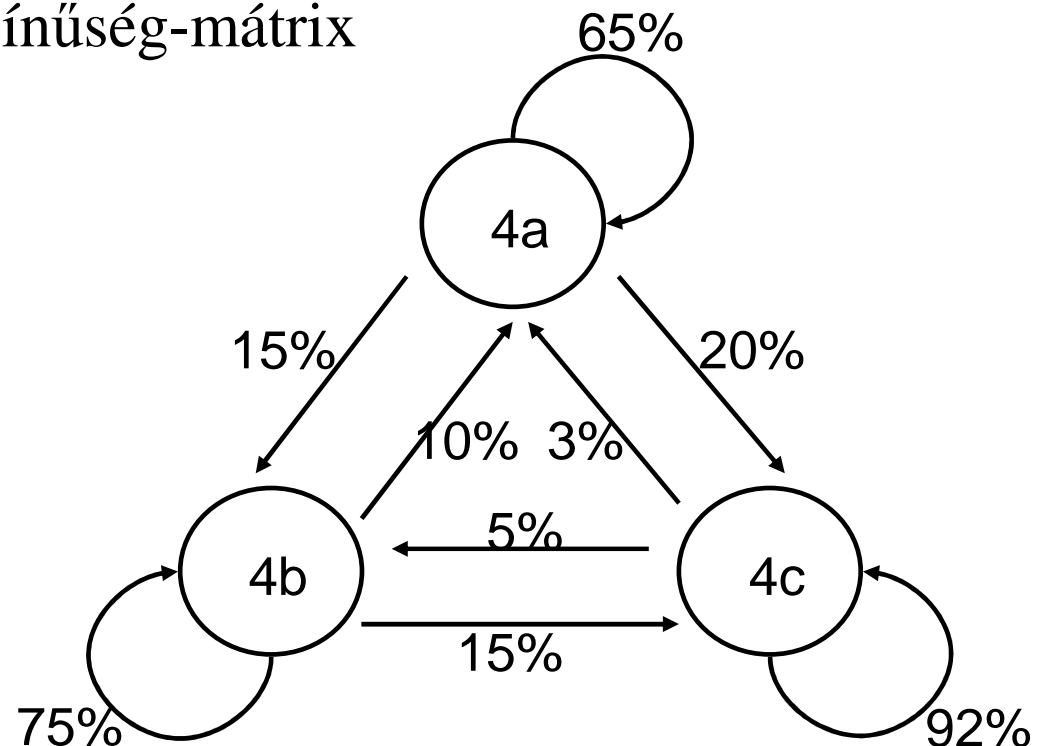
Időben homogén Markov folyamat

Pl.: 3 minősítési kategória közti véletlen bolyongást reprezentáló átmenetvalószínűség-mátrix

$$T = \begin{pmatrix} 0.65 & 0.15 & 0.2 \\ 0.1 & 0.75 & 0.15 \\ 0.03 & 0.05 & 0.92 \end{pmatrix}$$

Realizációk:

4a, 4a, 4a, 4a, 4c, 4c, 4c
4b, 4b, 4b, 4b, 4b, 4b, 4b
4c, 4c, 4c, 4c, 4c, 4c, 4b
4a, 4a, 4a, 4a, 4a, 4a, 4a
4b, 4b, 4b, 4a, 4a, 4a, 4a



Kolmogorov-Chapman differenciálegyenlet-rendszer

$$\frac{d}{dt} pd(t) = pd(t)\Lambda \quad \begin{array}{l} \text{Intenzitás mátrix} \\ \text{Kezdeti feltétel} \end{array} \quad pd(0)$$

Megoldás:

$$pd(t) = pd(0)e^{\int_0^t \Lambda dt} = pd(0)e^{\Lambda t}$$

Átmenet-valószínűségi mátrix:

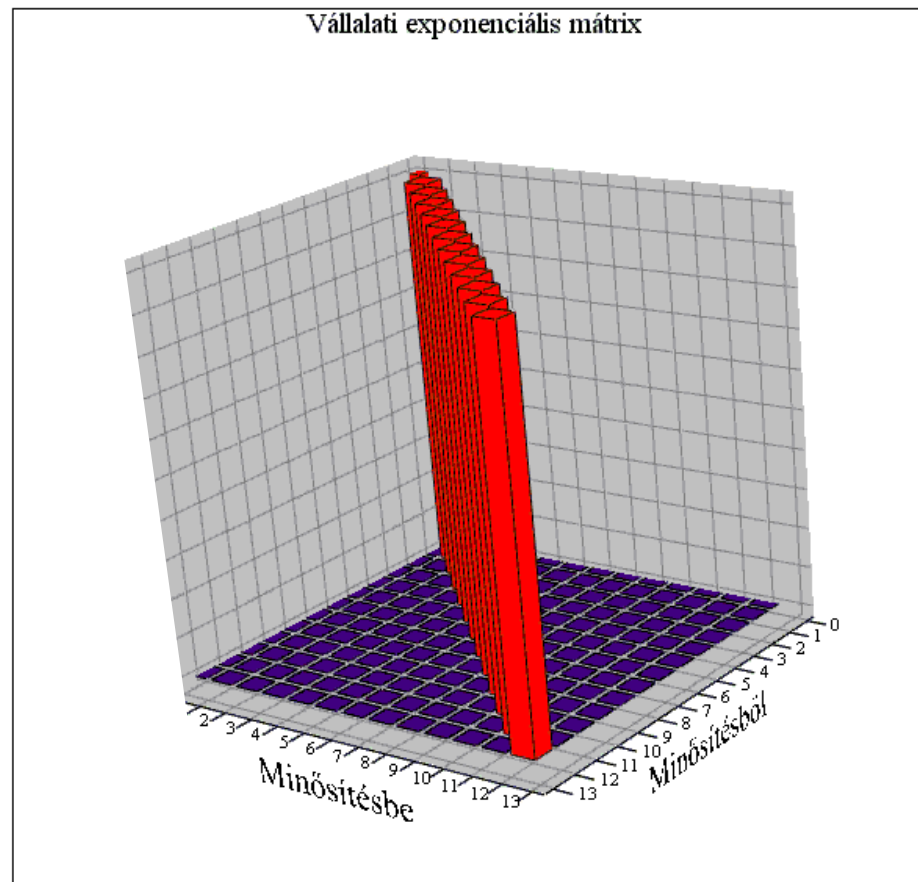
$$P = e^{\Lambda t} = I + \Lambda t + \frac{\Lambda^2 t^2}{2!} + \frac{\Lambda^3 t^3}{3!} + \dots = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{\Lambda^k t^k}{k!}$$

PD becslések:

$$pd = pd(0)P$$

Markov mozi

Hó = 0



Szinguláris érték dekompozíció

7.3.6. SVD (Singular Value Decomposition) measure

It provides the characterization of migration matrices, describes the migration process.

Suppose that M is a $K \times K$ quadratic stochastic matrix. The mobility matrix of M is $M_0 = M - I$, where I is the $K \times K$ identity matrix. The SVD measure is the mean of the eigenvalues of the product of the transpose of the mobility matrix and the mobility matrix:

$$\text{mSVD}(M) = \frac{\sum_{k=1}^K [\lambda_k(M_0^T M_0)]}{K}$$

where λ_k is the eigenvalues of the $M_0^T M_0$ matrix. (T is the symbol of transpose)

The SVD difference between migration matrices

$$\delta(M, Q) = \text{mSVD}(M) - \text{mSVD}(Q),$$

where M and Q are a $K \times K$ migration matrix.

The SVD distance

It's the absolute value of SVD difference.

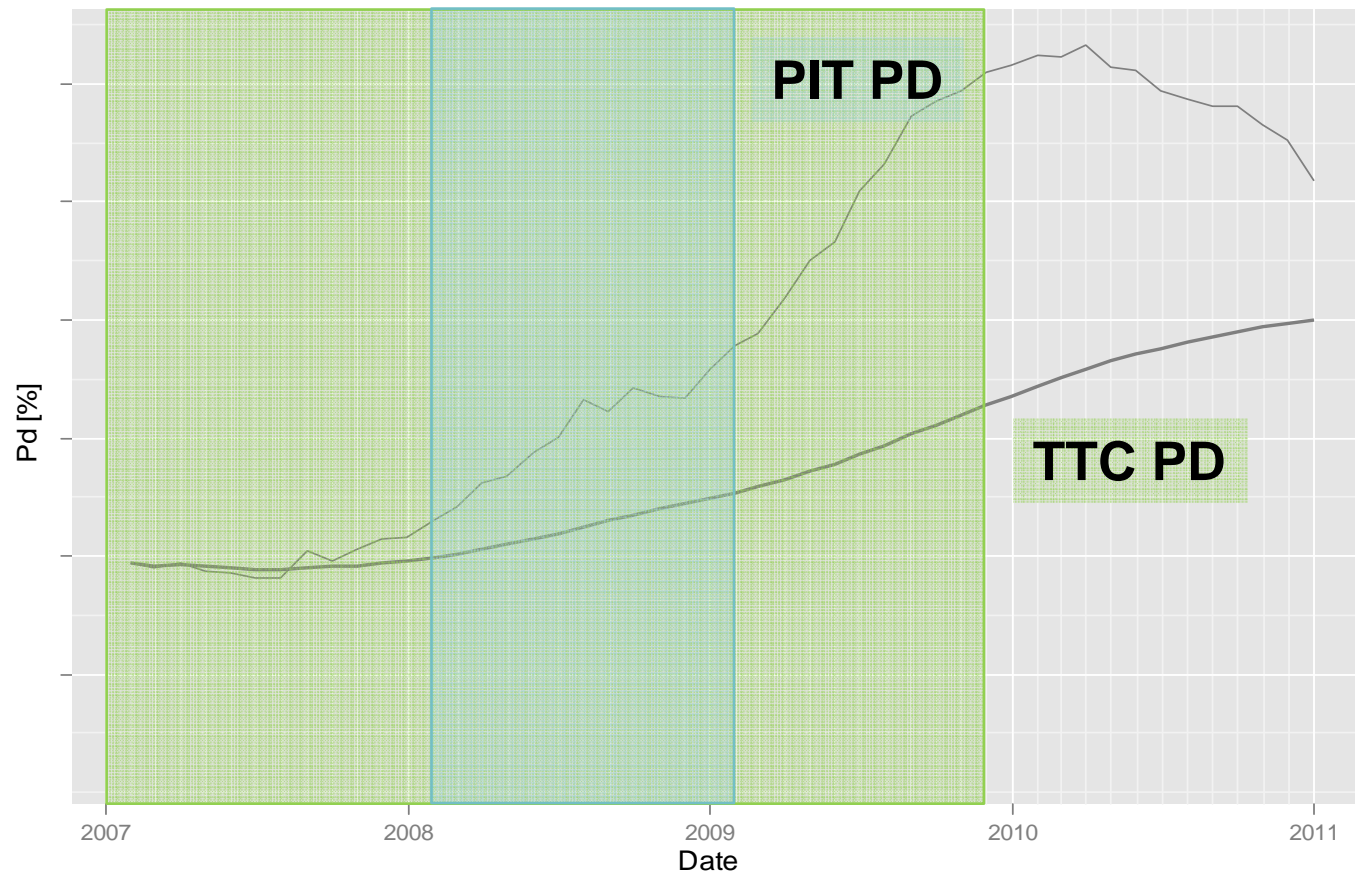
MDS és az SVD távolság

		SVD távolság									
		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
		SMP_25	SMP_26	SMP_27	SMP_28	SMP_29	SMP_30	SMP_31	SMP_32	SMP_33	SMP_34
SMP_25		0	0.000341	0.004405	0.001068	0.000686	0.000686	0.004236	0.003152	0.005948	0.002622
SMP_26		0.000341	0	0.004064	0.000727	0.001007	0.000345	0.003896	0.003493	0.005608	0.002962
SMP_27		0.004405	0.004064	0	0.003337	0.005071	0.003719	0.000169	0.007557	0.001544	0.007026
SMP_28		0.001068	0.000727	0.003337	0	0.001734	0.000382	0.003168	0.00422	0.004881	0.003689
SMP_29		0.000686	0.001007	0.005071	0.001734	0	0.001352	0.004902	0.002486	0.006615	0.001956
SMP_30		0.000686	0.000345	0.003719	0.000382	0.001352	0	0.00365	0.003838	0.005262	0.003308
SMP_31		0.004236	0.003896	0.000169	0.003168	0.004902	0.00365	0	0.007388	0.001712	0.006858
SMP_32		0.003152	0.003493	0.007557	0.00422	0.002486	0.003838	0.007388	0	0.009101	0.000531
SMP_33		0.005948	0.005608	0.001544	0.004881	0.006615	0.005262	0.001712	0.009101	0	0.00857
SMP_34		0.002622	0.002962	0.007026	0.003689	0.001956	0.003308	0.006858	0.000531	0.00857	0
Mean		0.002312	0.002244	0.003689	0.002321	0.002579	0.002244	0.003588	0.004177	0.004924	0.003752
Std.Dev		0.002061	0.001987	0.002589	0.001744	0.002193	0.001886	0.002486	0.003004	0.003004	0.002855
No.Cases		10									
Matrix		3									

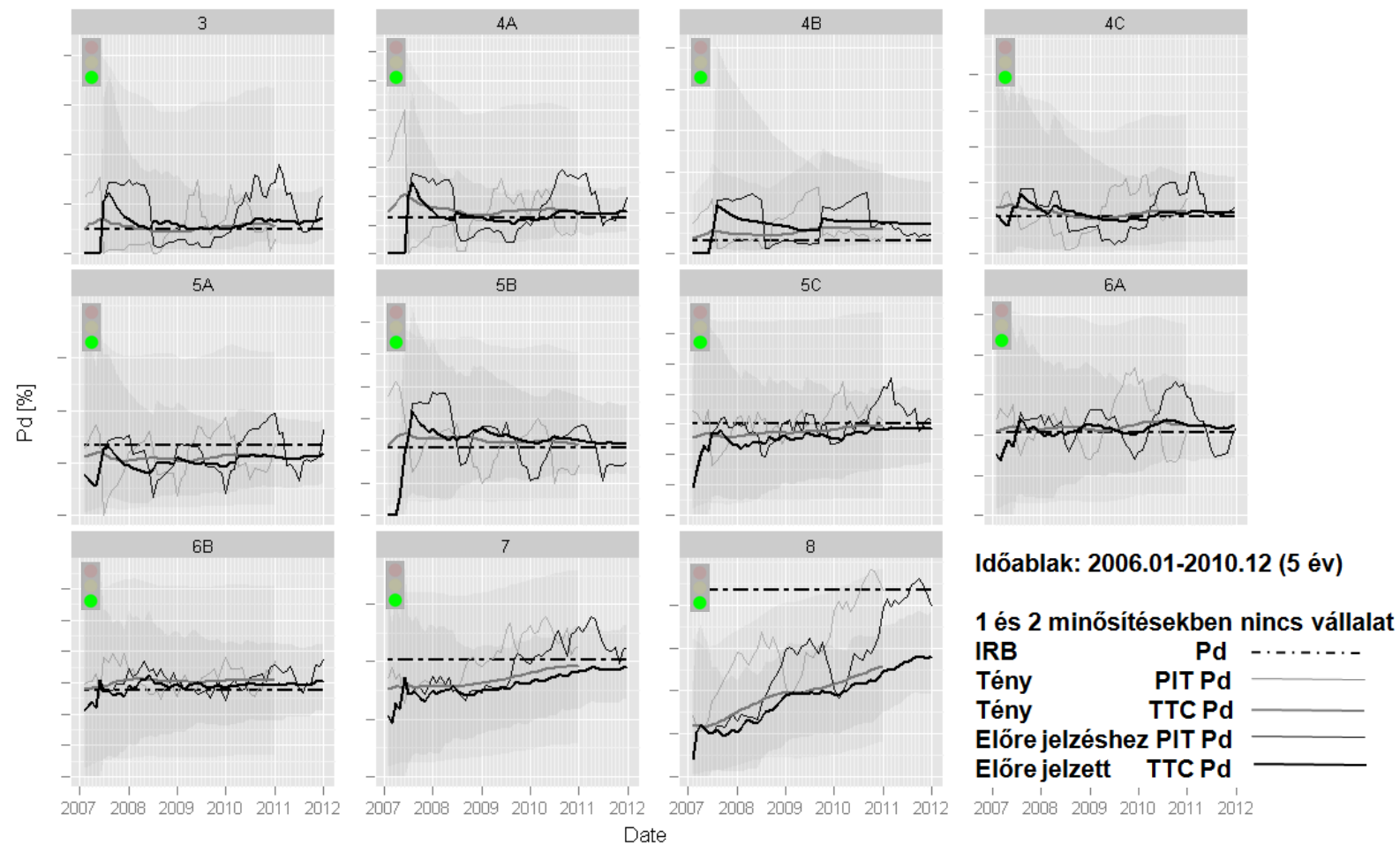
```

10 vars. from file
Number of dimensions: 1
Start config.: (Guttman-Lingoes)
Last iteration computed: 6; Best iteration: 5
D-star: Raw stress = 0.000000; Alienation = 0.000000
D-hat: Raw stress = 0.000000; Stress = 0.000000
    
```

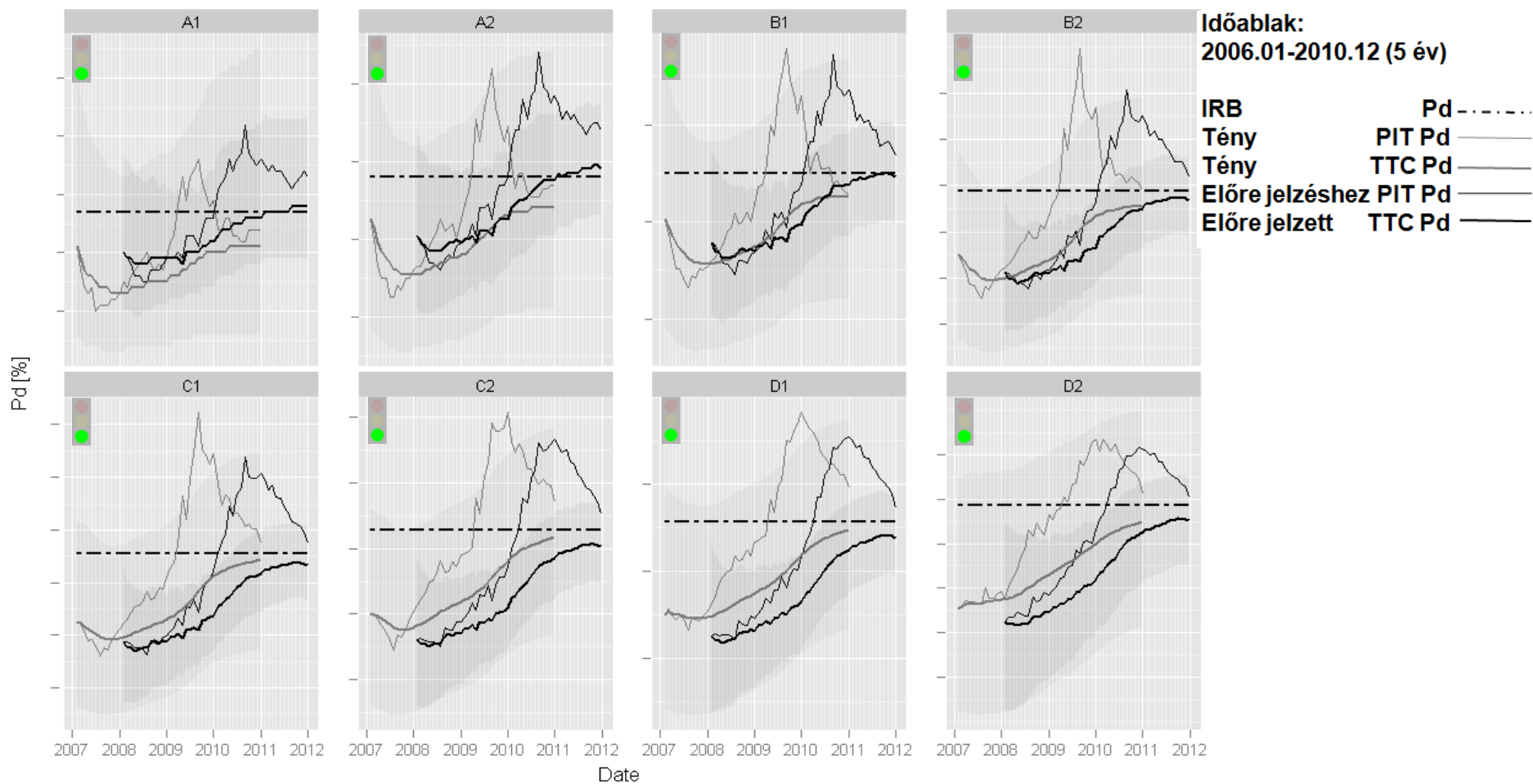
Mi a PIT PD illetve TTC PD?



Valós idejű validáció: Vállalati hitelportfólió minősítésenként

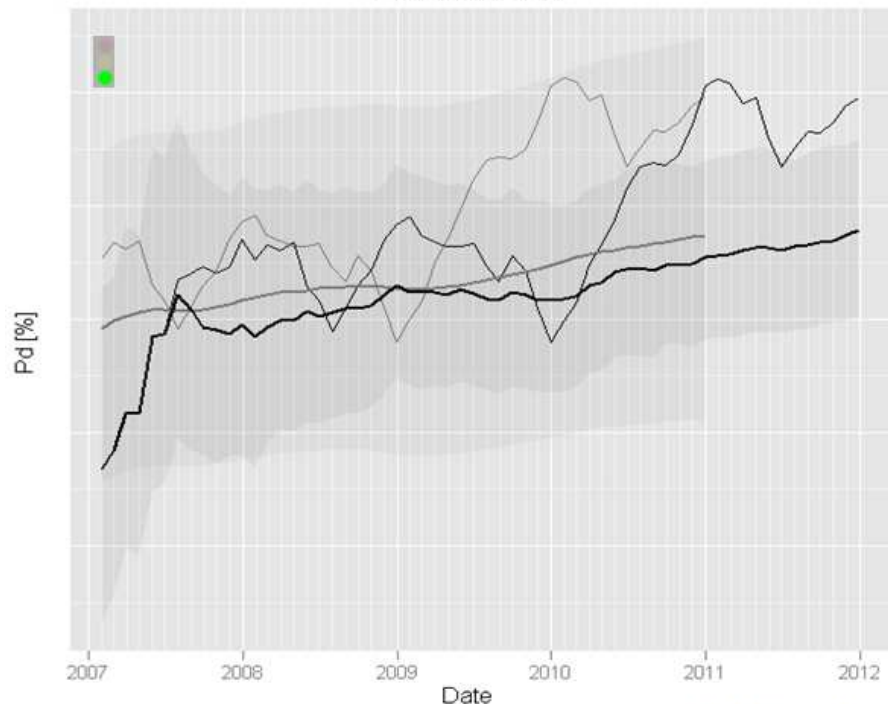


Valós idejű validáció: lakossági hitelportfólió minősítésenként

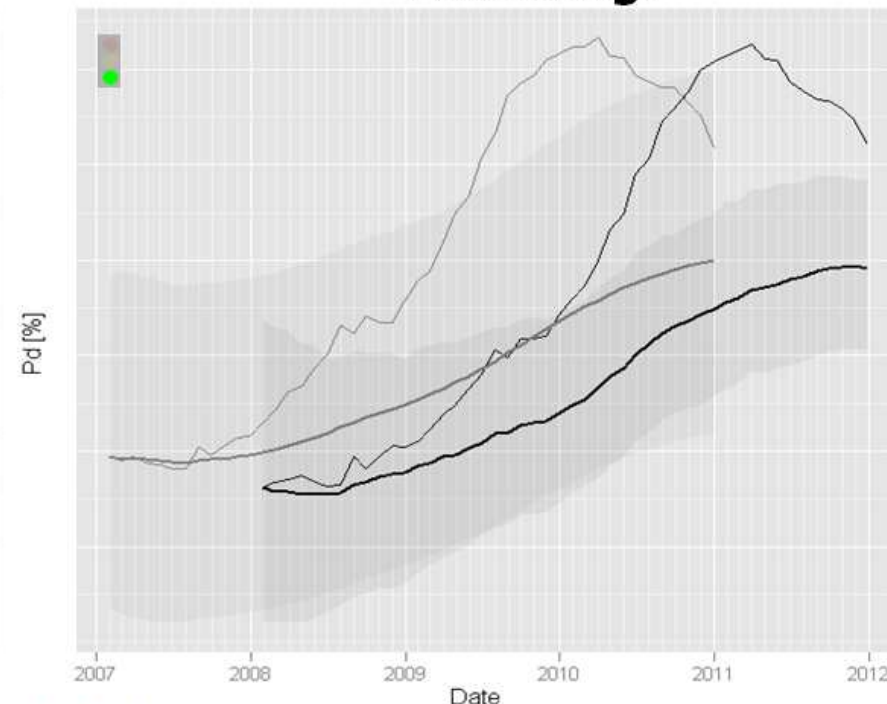


Valós idejű validáció: Hitelporfóliók

Vállalati



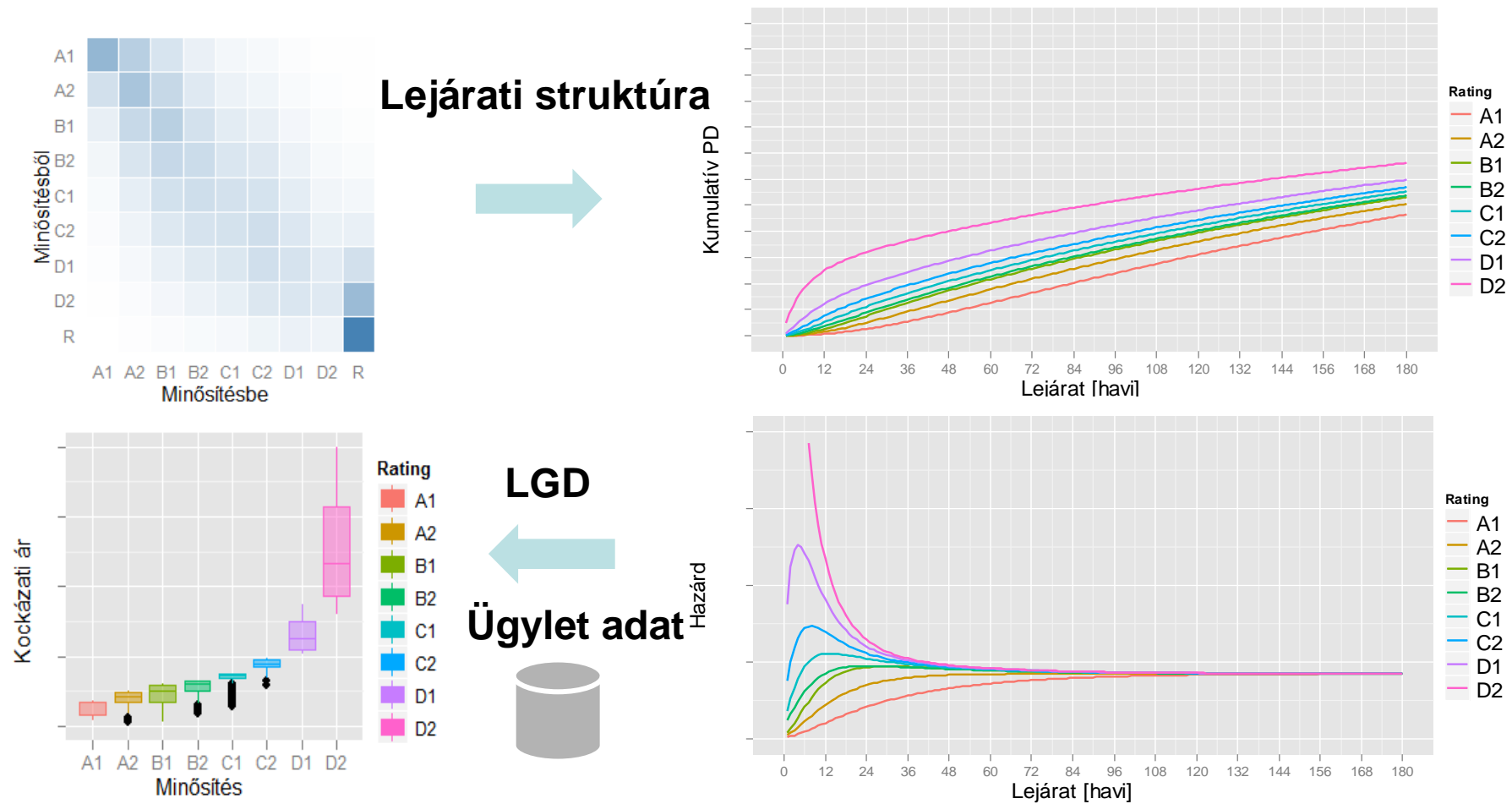
Lakossági



Időablak: 2006.01-2010.12 (5 év)

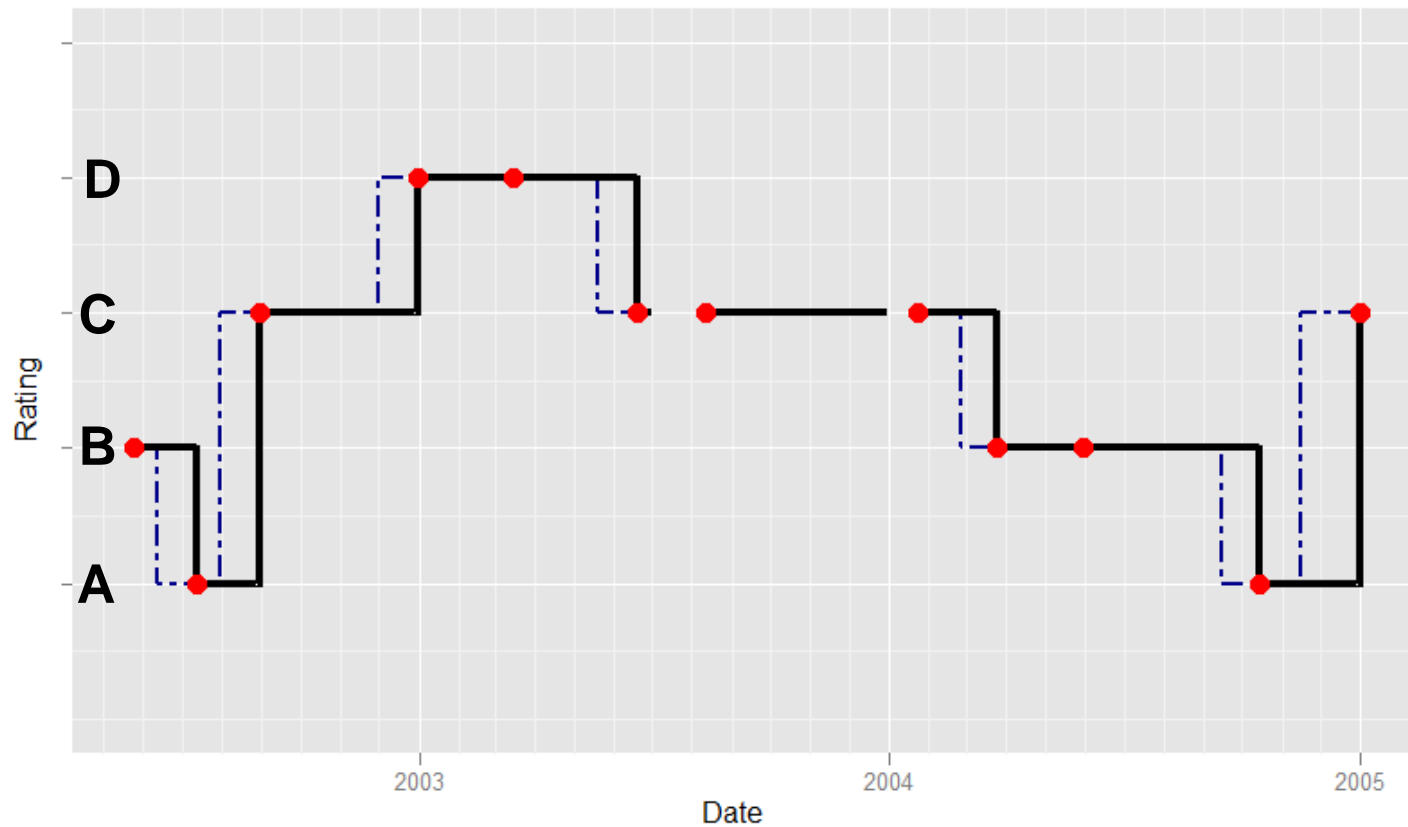
Tény	PIT Pd	—————
Tény	TTC Pd	—————
Előre jelzéshez	PIT Pd	—————
Előre jelzett	TTC Pd	—————

Egy alkalmazás: Minősítés szerinti árazás



Beágyazási probléma

$\ln(P)$ nem infinitezimális generátor mátrix!



Köszönettel Mészéna György professzor úr!

2011. 04. 11. – 19